

これまでに学んだ(はずの)こと

- 電荷
- クーロンの法則
- 電場
- 電気力線
- ガウスの法則
- 電位(静電ポテンシヤル)
- 도체
- コンデンサー
- 電場のエネルギー
- 定常電流
- オームの法則
- 磁場(磁束密度)
- ローレンツ力
- ピオ・サバルの法則
- アンペールの法則

- 微分形のガウスの法則
- 微分形のアンペールの法則
- ポアソン方程式
- ベクトルポテンシヤル

これから学ぶ(はずの)こと

- 電磁誘導
- 自己・相互誘導
- 交流回路
- マックスウエルの方程式
- 電磁波
- 物質中の電磁場

クーロンの法則

大きさを表すと

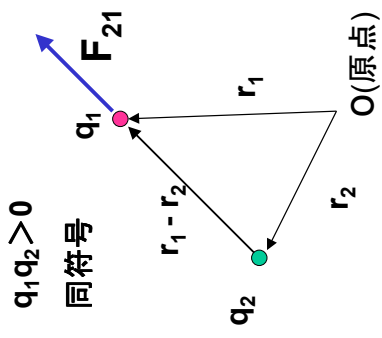
$$F_{21} = \frac{q_1 q_2}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{1}{|\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2|^2}$$

$\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2$ 方向の単位ベクトル

$$\mathbf{n}_{12} = \frac{\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2}{|\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2|}$$

ベクトルで表すと

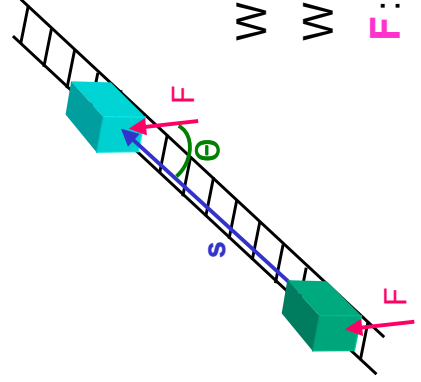
$$\mathbf{F}_{21} = \frac{q_1 q_2}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2}{|\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2|^3}$$



$q_1 q_2 > 0$
同符号

ベクトル

スカラー積(内積)



$$W = F s \cos(\theta) = \mathbf{F} \cdot \mathbf{s}$$

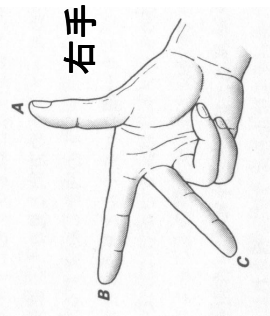
W:仕事

F:力のベクトル

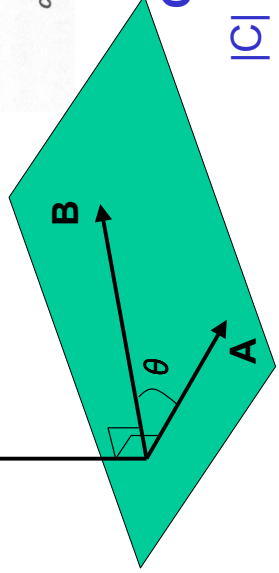
s:変位のベクトル

ベクトル積(外積)

回転を表現するのに適している



$$\mathbf{C} = \mathbf{A} \times \mathbf{B}$$

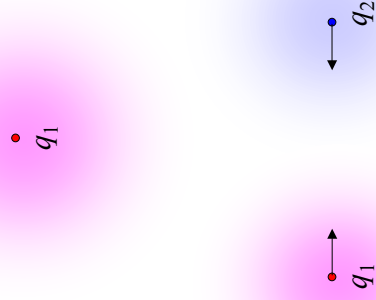


$$\mathbf{C} = \mathbf{A} \times \mathbf{B}$$

$$|\mathbf{C}| = AB \sin(\theta)$$

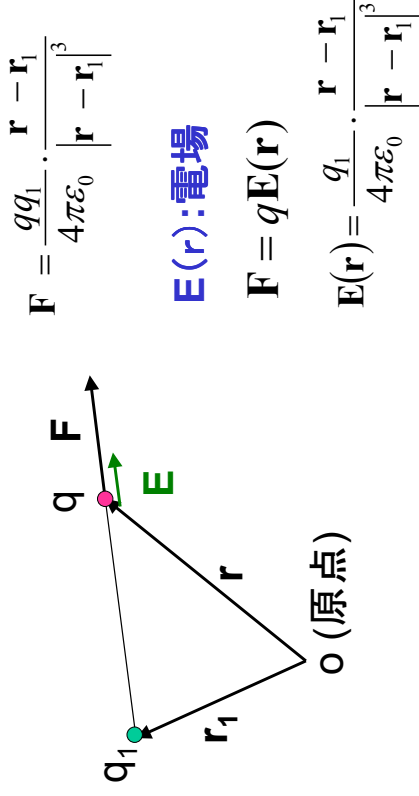
電場の考え方:近接相互作用

電荷がそのまわりの空間を歪ませる
 ↓
 電荷がそのまわりに「電場」を作る
 ↓
 作られた「電場」によって別の電荷が力を受ける
 ↓
 2つの電荷が引き合う



電場

電場の考え方:近接相互作用



$$\mathbf{F} = \frac{qq_1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r}_1}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_1|^3}$$

E(r):電場

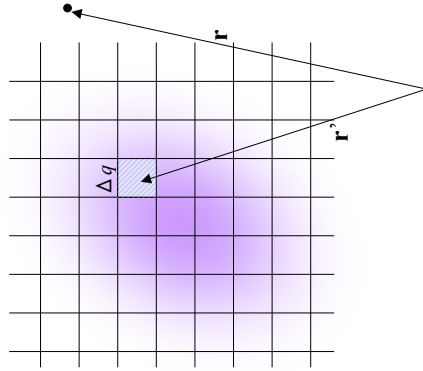
$$\mathbf{F} = q\mathbf{E}(\mathbf{r})$$

$$\mathbf{E}(\mathbf{r}) = \frac{q_1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r}_1}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_1|^3}$$

電場

電荷が空間的に分布している場合

空間を微小体積に分ける



電荷密度: $\rho(\mathbf{r}) = \Delta q / \Delta V$

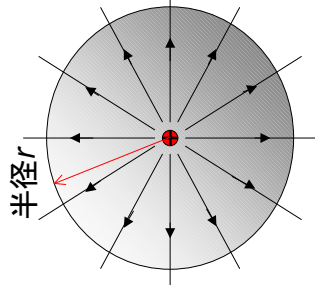
j番目の微小領域がつくる電場

$$\mathbf{E}_j(\mathbf{r}) = \frac{\Delta q_j}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r}_j}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_j|^3} = \frac{\rho(\mathbf{r}_j)\Delta V}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r}_j}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_j|^3}$$

$$\mathbf{E}(\mathbf{r}) = \sum_{j=1}^N \mathbf{E}_j(\mathbf{r}) = \sum_{j=1}^N \frac{\rho(\mathbf{r}_j)\Delta V}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r}_j}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_j|^3}$$

$$\mathbf{E}(\mathbf{r}) = \int dV' \frac{\rho(\mathbf{r}')}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\mathbf{r} - \mathbf{r}'}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|^3}$$

電気力線



電気力線の密度は表面のどの位置でも同じ

N:電荷qから出る電気力線の総数

$$\text{電場の強さ} \propto \text{電気力線の密度} = \frac{N}{4\pi r^2}$$

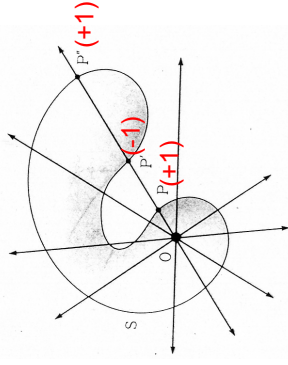
電荷から出る電気力線の総数Nは半径によらず一定で、電荷の量qに比例する

ガウスの法則

$$\epsilon_0 \int_S E_n dS = q$$

意味: 「閉曲面Sを貫く電気力線の数」は
閉曲面内の電荷qに比例する

電気力線の数え方: 閉曲面を貫いて外に出る場合は+
中に入る場合は-



ガウスの法則

閉曲面Sの中の体積Vに電荷が連続的に
分布している場合

$\rho(\mathbf{r})$: 電荷密度

$$\epsilon_0 \int_S E_n dS = \sum_{i \in S} q_i = \sum_i \rho(\mathbf{r}_i) dV_i$$

$$\epsilon_0 \int_S E_n dS = \int_V \rho(\mathbf{r}) dV$$

面積積分

体積積分

静電ポテンシャル (電位)

AとBの間の電位差

$$\phi_B - \phi_A = - \int_A^B \mathbf{E} \cdot d\mathbf{s}$$

A=S点を $\phi = 0$ の基準点とすると

$$\phi_B = - \int_{S(C)} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{s}$$

原点にある点電荷 q_0 のつくる電場の位置 r での電位は
基準点Sを無限遠方に取り、

$$\phi(r) = - \int_{\infty}^r \mathbf{E}(r) dr = - \int_{\infty}^r \frac{q_0}{4\pi\epsilon_0 r^2} dr = \frac{q_0}{4\pi\epsilon_0 r}$$

静電エネルギー

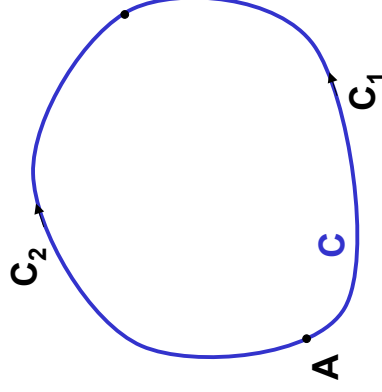
$$U = q\phi$$

AからBに向かう経路 C_1 と C_2

$$\int_{C_1} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{s} = \int_{C_2} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{s}$$

経路がループの場合

$$\int_C \mathbf{E} \cdot d\mathbf{s} = \int_{C_1} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{s} - \int_{C_2} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{s} = 0$$



$$\oint \mathbf{E} \cdot d\mathbf{s} = 0$$

渦無しの法則

微分演算子

$$\nabla \equiv \left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right) \quad \text{ナブラ}$$

$$\phi = \phi(x, y, z)$$

$$\nabla \phi = \left(\frac{\partial \phi}{\partial x}, \frac{\partial \phi}{\partial y}, \frac{\partial \phi}{\partial z} \right) \phi = \left(\frac{\partial \phi}{\partial x}, \frac{\partial \phi}{\partial y}, \frac{\partial \phi}{\partial z} \right)$$

静電ポテンシャル ϕ と電場 \mathbf{E} との関係

$$\mathbf{E} = -\nabla \phi = - \left(\frac{\partial \phi}{\partial x}, \frac{\partial \phi}{\partial y}, \frac{\partial \phi}{\partial z} \right) \phi = \left(-\frac{\partial \phi}{\partial x}, -\frac{\partial \phi}{\partial y}, -\frac{\partial \phi}{\partial z} \right)$$

= -grad ϕ

導体

- 導体の内部には電場が無い
 - 導体内部に電荷が無い
 - 電荷は導体表面にのみ分布
- 導体内は等電位
 - 電場は導体表面に垂直

導体表面近傍のガウスの法則

$$\varepsilon_0 E \Delta S = \Delta Q = \sigma \Delta S$$

σ : 面電荷密度

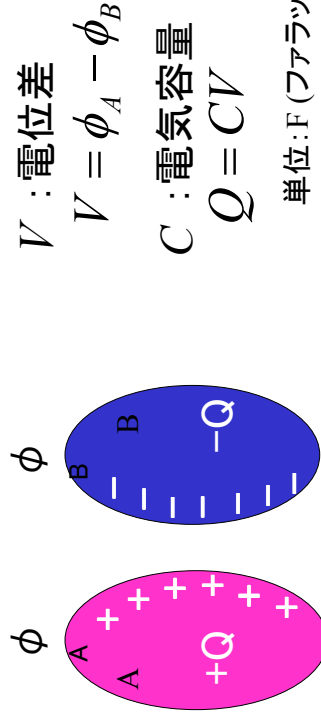
E : 電場

ε_0 : 真空の誘電率

$$\sigma = \varepsilon_0 E$$

キャパシター(コンデンサー)

近接する2体の金属から構成された電荷を蓄積するための装置



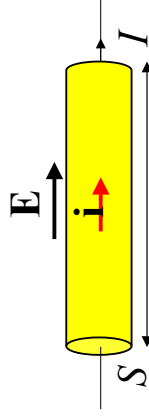
コンデンサーの静電エネルギー

$$U = \frac{1}{2} QV = \frac{1}{2} CV^2 = \frac{1}{2C} Q^2$$

電場のエネルギー

単位体積あたりの静電エネルギー

$$u_e = \frac{1}{2} \varepsilon_0 E^2$$



$$V = RI = \rho \frac{l}{S} I$$

$$V = lE, \quad i = \frac{I}{S}$$

$$\mathbf{E}(\mathbf{r}) = \rho(\mathbf{r})\mathbf{i}(\mathbf{r})$$

$$\mathbf{i}(\mathbf{r}) = \sigma(\mathbf{r})\mathbf{E}(\mathbf{r})$$

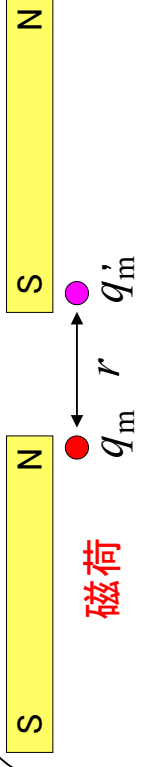
磁場のガウスの法則

磁場 \mathbf{H} のかわりに磁束密度 \mathbf{B} を用いる

$$\mathbf{B} = \mu_0 \mathbf{H} \quad (\text{真空中})$$

単位: テスラ[T]=[Wb/m²]

$$\int_S B_n dS = 0$$

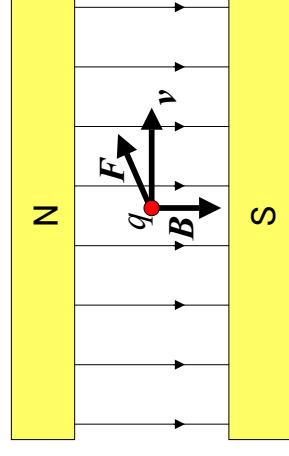


$$\text{クーロンの法則} \quad F = \frac{1}{4\pi\mu_0} \frac{q_m q'_m}{r^2}$$

$$\text{真空の透磁率: } \mu_0 = 4\pi 10^{-7} [\text{N} \cdot \text{A}^{-2}]$$

磁荷: [Wb]

磁場中の電流に働く力



ローレンツ磁気力: $\mathbf{F} = q\mathbf{v} \times \mathbf{B}$

$$\mathbf{F} \perp \mathbf{v} \quad \mathbf{F} \perp \mathbf{B}$$

力は運動の方向(\mathbf{v})に対して常に垂直

→ 仕事をしない

Δs の部分の電流 I が、そこから \mathbf{r} の位置につくる磁場は

$$\Delta \mathbf{H} = \frac{I \Delta \mathbf{s} \times \mathbf{r}}{4\pi r^3}$$

$$\Delta \mathbf{B} = \frac{\mu_0 I \Delta \mathbf{s} \times \mathbf{r}}{4\pi r^3}$$

ビオー・サバールの法則

S極やN極を単独で分離できない!

磁場に対するガウスの法則

$$\int_S \mathbf{B} \cdot d\mathbf{S} = \int_S B_n dS = 0$$

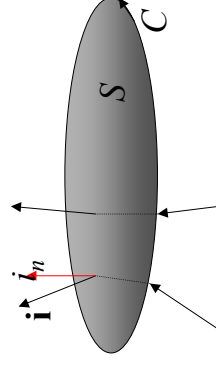
単極磁荷無し!!

アンペールの法則

$$\oint_C \mathbf{B} \cdot d\mathbf{s} = \mu_0 \sum_i I_i$$

$$\oint_C \mathbf{B} \cdot d\mathbf{s} = \mu_0 \int_S \mathbf{i} \cdot d\mathbf{S} = \mu_0 \int_S i_n dS$$

\mathbf{i} : 電流密度



静電磁場の基本法則: 積分形

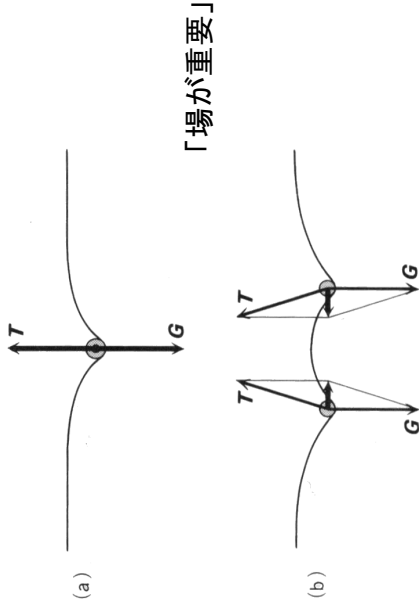
$$\int_S \mathbf{E}(\mathbf{r}) \cdot d\mathbf{S} = \frac{1}{\epsilon_0} \int_V \rho(\mathbf{r}) dV \quad \text{ガウスの法則}$$

$$\oint_C \mathbf{E}(\mathbf{r}) \cdot d\mathbf{s} = 0 \quad \text{渦無しの法則}$$

$$\int_S \mathbf{B}(\mathbf{r}) \cdot d\mathbf{S} = 0 \quad \text{磁荷無しの法則}$$

$$\oint_C \mathbf{B}(\mathbf{r}) \cdot d\mathbf{s} = \mu_0 \int_S \mathbf{i}(\mathbf{r}) \cdot d\mathbf{S} \quad \text{アンペールの法則}$$

静電場の法則の微分形式



「場が重要」

おもり(電荷)が引き合うのではなく、おもりで引き起こされた膜の歪み(静電場)から力を受ける。

→ 微小領域でのつり合い → 微分形式

静電磁場の基本法則：微分形

$\nabla \cdot \mathbf{E}(\mathbf{r}) = \frac{1}{\epsilon_0} \rho(\mathbf{r})$ ガウスの法則

$\nabla \times \mathbf{E}(\mathbf{r}) = 0$ 渦無し法則

$\nabla \cdot \mathbf{B}(\mathbf{r}) = 0$ 磁荷無し法則

$\nabla \times \mathbf{B}(\mathbf{r}) = \mu_0 \mathbf{j}(\mathbf{r})$ アンペールの法則

静電場は渦なし

$\mathbf{E}(\mathbf{r}) = -\nabla \phi(\mathbf{r})$ 等価

代入 $\nabla \cdot \mathbf{E}(\mathbf{r}) = \frac{\rho(\mathbf{r})}{\epsilon_0}$

ポアソンの方程式

$\nabla^2 \phi(\mathbf{r}) = -\frac{\rho(\mathbf{r})}{\epsilon_0}$

磁場は磁荷なし

$\nabla \cdot \mathbf{B}(\mathbf{r}) = 0$
⇕
 $\mathbf{B} = \nabla \times \mathbf{A}$

A : ベクトルポテンシヤル